

# 拓星辰 TRH005-600-200



**±0.015mm**

重复定位精度  
Repeat Positioning Accuracy

**0.39s**

标准循环时间  
Standard Cycle Time

**5KG/10KG**

额定/最大负载  
Rated load  
Max load

**600mm**

臂展  
Arm Stroke

产品型号 ROBOT MODEL		TRH005-600-200
臂展 Arm Stroke	第1-2关节 1-2 Axis	600mm
Z轴行程 Z axis Stroke		200mm
负载 Payload	额定负载 Rated load	5KG
	最大负载 Max load	10KG
J4惯性力矩 J4 moment of inertia	额定 Rated	0.03kg · m <sup>2</sup>
	最大 Max	0.3kg · m <sup>2</sup>
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy		± 0.015mm
标准循环时间(额定负载) Standard Cycle Time (rated load)		0.39s
运动范围 Movement range	第1关节 J1 Axis	± 132°
	第2关节 J2 Axis	± 150°
	第3关节 J3 Axis	200mm
	第4关节 J4 Axis	± 360°
最大运动速度 Max movement speed	第1关节 J1 Axis	420° /s
	第2关节 J2 Axis	720° /s
	第3关节 J3 Axis	1133mm/s
	第4关节 J4 Axis	2286° /s
标配IO数量 Standard IO quantity		16DI/16DO(NPN)
电压 Voltage	单相 220V ± 10%, 50Hz	
功率 Power	1.55kW	
机械臂防护等级 Arm protection level		IP20
控制柜防护等级 Control cabinet protection level		IP20
本体重量 Body weight		21KG

\*本手册图片仅供参考，外观以实物为准。本说明若有任何细节之更改，恕不另行通知。本手册所标注数据来源于拓斯达实验室数据，可能与实际数据存在差异。  
The pictures in this manual are for reference only, and the appearance is subject to the actual product. This description is subject to change without notice if any details are changed.  
The data marked in this manual comes from the data of Topstar Labs, which may be different from the actual data.

# 运动空间及外形安装尺寸图

Motion range and installation dimension drawing

